

# CVM 编程凸轮表控制

-适用 AP 系列驱动器配置的 MCK 软件

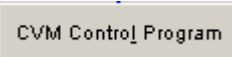

泰科智能索引程序是运行在泰科智能虚拟机（CVM）程序上的驱动器控制程序。索引程序包括用来设置凸轮配置参数的函数。

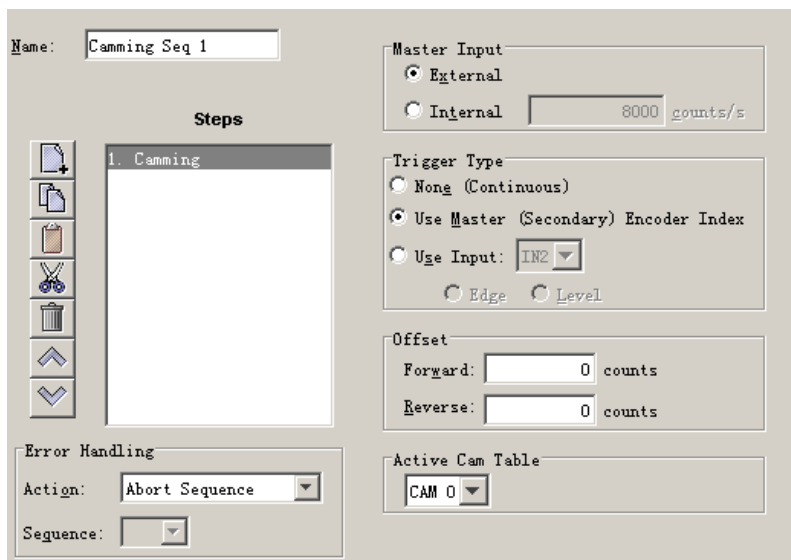
接下来的索引程序函数的描述，是泰科智能索引程序用户向导的补充。使用索引程序函数前，请参考该手册。

### 索引凸轮函数：

概述：该函数用来改变驱动器的工作模式为电子凸轮模式，并配置凸轮模式。

序列中添加一个凸轮配置步骤：

- 1  MCK 软件主屏幕上点击该按钮，打开索引程序界面。
- 2  单击该按钮，打开索引函数。
- 3 点击 **Mode: Camming**，选择凸轮函数，然后点击 **Add** 将其加入到序列中。右边即显示凸轮配置选项。如图所示



选择合适的参数值（如前面所述）。直接输入数值，或者输入索引程序寄存器号（R0-R31）。具体参考‘泰科索引程序用户向导’中的‘使用寄存器向函数传值’。

### 凸轮函数注意事项：

- 使用 Camming Internal Master 函数可以对内部脉冲发生器的速度进行复位。
- 除非有另外一个索引函数，或驱动器复位，或掉电后重新上电，否则驱动器会一直工作在凸轮模式。


当函数执行时发生以下情况，序列（Sequence）会报错：


- 硬件禁止了驱动器的运行
- 驱动器发生错误相位未初始化
- 内部脉冲生成器的速度值由寄存器给出，但是寄存器中的值非法

## 凸轮内部脉冲生成器函数

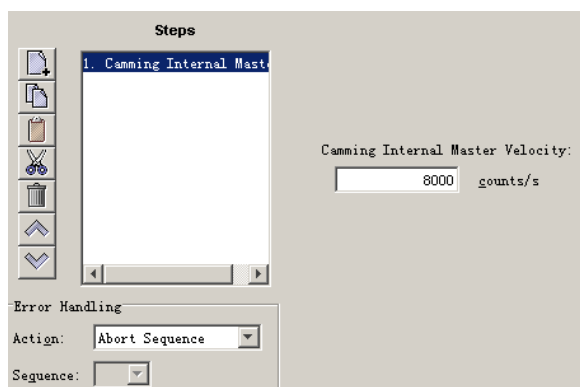
概述：选择脉冲来源为内部脉冲函数生成器后看，该函数主要用来改变内部脉冲生成的速度。

向序列中添加一个凸轮内部脉冲生成函数：

1  MCK 软件主屏幕上点击该按钮，打开索引程序界面。

2  单击该按钮，打开索引函数。

3 点击：**Mode: Camming internal master**，选择该函数，点击对话框下面的 **Add** 按钮，添加该函数。索引程序标签页显示了该函数的设置界面：



4 输入速度值。可以直接输入数值，也可以输入索引程序寄存器号（R0-R31）。请参考 *泰科索引程序用户手册查看使用寄存器向函数传值* 一节。

### 凸轮内部脉冲生成函数注意事项：

当函数执行时发生以下情况，序列（Sequence）会报错：

- 使用寄存器给出速度值时，寄存器中的值非法。

深圳市泰科智能伺服技术有限公司

---

**Techservo(ShenZhen)Co., LTD.**

地址：深圳市南山区众冠红花岭工业区  
南区2区7栋四楼东

TEL: 0755-26712201 26712221

FAX: 0755-26712958

E-mail: [sales@techservo.com](mailto:sales@techservo.com)

网站: <http://www.techservo.com>